

北京信息科技大学硕士研究生导师简介

导师姓名	戴娟	性别	女	出生年月	1984年8月	
政治面貌	中共党员	专业技术职务	副研究员	行政职务	无	
所属学院	自动化学院	办公电话	010-64884344	个人邮箱	daijuan@bistu.edu.cn	
任硕导时间	2020年10月	任博导时间		最后学历/学位	博士研究生/博士	
所属学科	控制科学与工程			主要研究方向	导航、制导与控制 智能控制、复合控制方法	
国外工作/学习经历（含性质、国别、时间段）	无					
个人简历 (从大学开始填起)	自何年月	至何年月	就学或工作单位（填至专业或系部）			
	2002年9月	2006年7月	淮北师范大学，数学系，应用数学，本科			
	2006年9月	2009年7月	安徽大学，数学科学学院，基础数学，硕士			
	2009年8月	2011年6月	安徽大学，商学院，MBA教育中心，教学秘书			
	2011年9月	2016年3月	北京理工大学，自动化学院，控制科学与工程，博士			
	2016年6月	2018年6月	北京理工大学，宇航学院，航空宇航科学与技术，博士后			
	2018年7月	2018年11月	北京信息科技大学，自动化学院，高动态导航技术北京市重点实验室，助理研究员			
	2018年12月	至今	北京信息科技大学，自动化学院，高动态导航技术北京市重点实验室，副研究员			
目前承担科研课题（限填5项，含项目名称、来源，本人排序）	<ol style="list-style-type: none"> 行星探测器精确着陆鲁棒轨迹优化与复合控制方法研究，国家自然科学基金青年科学基金项目，主持，本人排序（1/8）。 多飞行器协同制导控制方法研究，北京信息科技大学师资补充支持计划项目（理工A类），主持，本人排序（1/8）。 行星探测器安全着陆制导与控制方法研究，北京信息科技大学促进高校内涵发展科研水平提高项目，主持，本人排序（1/8）。 多飞行器航迹规划和协同制导控制技术，国防科技重点实验室基金项目，主持，本人排序（1/8）。 多航天器有限时间姿态协同跟踪与合围控制研究，国家自然科学基金青年科学基金项目，参与，本人排序（3/9）。 					
近五年主要学术成果（限填10项，包括代表性的论文、专著、专利、科技奖励等，均标注排序）	代表性论文： <ol style="list-style-type: none"> 崔玺，戴娟，范存礼，苏中，刘洪，朱翠. 地空导弹的新型非奇异终端滑模导引律，电光与控制，2021，28(1):37-40, 70. 戴娟，苏中，刘洪，朱翠. 行星着陆大气进入段自适应滑模抗扰控制方法，<i>宇航学报</i>. 2019年. 12. 1438-1443. (EI) 戴娟，Gao A, and Xia Y. Mars atmospheric entry guidance for reference trajectory tracking based on robust nonlinear compound controller. <i>Acta Astronautica</i>. 2017. 132: 221-229. (SCI) 戴娟 and Xia Y. Mars Atmospheric Entry Guidance for Reference Trajectory Tracking. <i>Aerospace Science and Technology</i>. 2015. 45:335-345. (SCI) 戴娟 and Xia Y. Sliding Mode Trajectory Tracking for Mars Atmospheric Entry based 					

	<p>on Extended State Observer. <i>2016 IEEE International Conference on Industrial Technology (ICIT2016)</i> .2016. 1796-1801. (EI)</p> <p>6. 戴娟 and Xia Y. Trajectory Tracking for Mars Atmospheric Entry based on High-Order Sliding Mode Control. <i>The 15th International Symposium on Parallel and Distributed Computing (ISPDC2016)</i>.2016. 395-400. (EI)</p> <p>7. 戴娟 and Xia Y. Trajectory Tracking Method for UAV Based on Intelligent Adaptive Control and Dynamic Inversion. <i>Advances in Intelligent Systems and Computing (ISKE2012)</i>.2014. 213:347-357. (EI)</p> <p>8. Pingyuan Cui, Zhao Z, Yu Z and 戴娟. Terminal altitude maximization for Mars entry considering uncertainties. <i>Acta Astronautica</i>. 2018. 145:466-455.</p> <p>专利</p> <p>1. 基于干扰观测器的行星着陆有限时间控制方法, 201810202584.9. 本人排序 (1/5) .</p> <p>2. 一种基于光学和多普勒雷达的小天体软着陆自主导航方法, 201710300242.6. 本人排序 (5/5) . (已授权)</p> <p>科技奖励</p> <p>2017年12月, 国防科学技术一等奖, 深空探测自主导航与制导技术 (公布名), 本人排序 (6/15) .</p>
其他主要研究领域	