

姓名	马超	性别	男	职称	副研究员
最后学历	研究生	最后学位	博士	获学位单位	北京理工大学
任硕导时间	2017.12	任博导时间		E-mail	mach2006@126.com
所属学科及学科方向	机械工程			研究方向 1	系统动力学和振动检测
	机电系统智能感知与控制			研究方向 2	生物力学、康复机械
工作简历	2009.9-至今, 北京信息科技大学, 助理研究员、副研究员 2007.8-2009.8, 香港理工大学, 助理研究员 2019.11-2020.10, 利兹大学, 访问学者				
科研项目情况	1) 智能仪器仪表设计制造协同管理系统研发与应用示范, 北京生产力促进中心 2) 高精度加工中心可靠性提升研究, 国家级纵向项目一级子课题 3) 智能电源管理, 北京市开放实验室项目				
主要科研成果	1) Ma, YW Min, FF Wu, XL Gao, XJ Ma, J Yao, <b>C Ma</b> , XL Li. The Influence of Walking Height and Width on the Gait, Journal of Healthcare Engineering, 2021(3):1-7, ID 6675809 2) 4.JW Gao, <b>Chao Ma</b> , Wu Da, XL Xu, SH Wang, Jie Yao. Recognition of Human Motion Intentions Based on Bayesian-Optimized XGBOOST Algorithm, JOURNAL OF SENSORS, 2022, DOI: 10.1155/2022/3015645, ISSN: 1687-725X 3) ZC Han, <b>Chao Ma</b> , Bo Li, BW Ren, JH Liu, YF Huang, Lin Qiao, KY Mao. Biomechanical studies of different numbers and positions of cage implantation on minimally invasive transforaminal interbody fusion: A finite element analysis, Frontiers in Surgery, 2022, DOI: 10.3389/fsurg.2022.1011808, eISSN: 2296-875X 4) P Su, YL Zhang, QL Lun, <b>C Ma</b> , Yi Liu, LY Zhang, Long Huang. Design and Load Kinematics Analysis of Rollover Rehabilitation Mechanism Fitting Human Motion Curve, Micromachines, 2022, 13, 2064 5) Finite Element Analysis of a Novel Fusion Strategy in Minimally Invasive Transforaminal Lumbar Interbody Fusion. ZC Han, BW Ren, Long Zhang, <b>Chao Ma</b> , JH Liu, JT Li, Xiao Liu; QZ Liu, KY Mao, PF Tang. BioMed Research International Volume 2022, Article ID 4266564. <a href="https://doi.org/10.1155/2022/4266564">https://doi.org/10.1155/2022/4266564</a>				
获奖情况					
开授课程	《人工智能》、《现代传感技术》、《智能网联嵌入式系统设计》				
参加学术团体	生物医学工程学会康复工程专业委员会 机械工程学会设备与维修分会				