

姓名	白龙	性别	男	出生年月	1988.3	
政治面貌	中共党员	现任职务	无	现在职称	高级实验师	
最后学历	博士研究生	最后学位	工学博士	获学位单位	中国矿业大学(北京)	
任硕导时间	2018.12	任博导时间	无	通讯地址	北京市海淀区清河小营东路12号	
联系方式			E-mail	bailong0316jn@126.com		
所属学科及学科方向	机械工程		研究方向1	多体系统动力学(航天器)		
	机器人技术		研究方向2	机器人机构学(机器人)		
工作经历	2017.11-至今,北京信息科技大学机电工程学院,高级实验师					
承担教学任务	<b>本科生课:</b> 机械原理、机械设计基础、计算机辅助设计、有限元分析基础 <b>实验课:</b> 机械原理实验、机械设计实验、机械设计基础实验、计算机辅助设计上机操作(ADAMS,MATLAB)、有限元分析上机操作(ANSYS,MATLAB) <b>研究生课:</b> 多体系统动力学					
在研项目情况	1、国家自然科学基金青年基金:刚柔耦合航天器动力学建模及最优控制的几何方法研究(24万),2019-2021,主持 2、北京市教委科技计划一般项目:刚柔耦合并联机器人机构动力学建模的几何方法研究(15万),2019-2020,主持 3、北京信息科技大学勤信英才项目:非完整约束系统动力学建模的几何方法研究(10万),2019.1-2020.12,主持					
主要论著(近五年)	[1] L. Bai, Z. Dong, X. Ge. The close loop kinematics modeling and numerical calculation of the parallel hexapod robot in space[J]. Advances in Mechanical Engineering, 2017,9(2): 1687814016688849.国际期刊,SCI检索, WOS:000394868900018. [2] L. Bai,L. Ma, X. Ge. Kinematics, Dynamics and Optimal Control of Pneumatic Hexapod Robot[J]. Mathematical Problems in Engineering,2017, 6841972. 国际期刊,SCI检索, WOS:000398484900001. [3] L. Bai,Z. Dong, X. Ge. The Modeling and Numerical Solving Method of the Spatial Mechanism with Lie Group and Lie algebra[C]. 2015 IFToMM World Congress Proceedings, October 25-30, 2015, Taipei, Taiwan. 国际会议, EI 收录, 检索号: 20171903638291. [4] L. Bai,L. Ma, X. Ge. The Modeling and Calculation of Heading Machine Based on Differential Geometry[J]. Mathematical and Computational Applications, 国际期刊,EI 收录, 检索号: 20170203238692. [5] 白龙,董志峰,戈新生. 基于 Lie 群的刚体动力学建模及数值计算方法研究[J]. 应用数学和力学, 2015, 36(8):833—843. 中文核心 [6] 白龙,董志峰,戈新生. 基于李群的水下航体动力学建模及最优控制[J].系统仿真学报, 2016,28(5): 1150 -1157. 中文核心 [7] 白龙,戈新生. 基于李群离散变分积分分子 3D 摆姿态动力学研究[J].北京信息科技大学学报, 2013,28(3): 14-18. [8] 白龙,戈新生. 基于球摆模型的离散变分积分分子算法研究[J]. 动力学与控制学报, 2013, 11(4):295-300. 科技核心					
主要科研成果	1、郑州煤机厂大采高液压支架的整机系统动力学及结构动力学分析 2013. 5-2013. 9 2、冀中能源石家庄煤机公司 EBH300A 型煤矿巷道掘进机的整机结构有限元分析及虚拟样机分析 2014. 6-2015. 1 3、天地集团唐山煤科院露天矿用千吨级可移式破碎站的整机结构有限元分析 2013. 9-2014. 6 4、矿用气动防爆足式爬行机器人的机电气一体化设计 2015. 1-2016. 12					

	5、家用语音服务机器人的整机结构设计 2017. 1-2017. 7 6、某公司 Q 型教育机器人的整机结构设计 2017. 7-2017. 9 7、耐火砖生产自动上下料机的整机结构设计 2017. 9-2018. 1 8、物流拣选机器人的气动系统实验研究 2017. 11-2018. 12
参加学术团体	
表彰和荣誉	
备注	